

$$\frac{db_m}{dt} + [\alpha(2\pi m)^2] b_m + \sum_{j=0}^{J-1} \left\{ \frac{db_j}{dt} + [\alpha(2\pi j)^2] b_j \right\} = \alpha(2\pi J)^2, \quad (5.141)$$

$$1 \leq m \leq J-1;$$

$$\frac{2db_0}{dt} = \sum_{j=0}^{J-1} \left\{ \frac{db_j}{dt} + [\alpha(2\pi j)^2] b_j \right\} = \alpha(2\pi J)^2. \quad (5.142)$$

Уравнения (5.140) образуют систему связанных между собой обыкновенных дифференциальных уравнений для определения коэффициентов a_j , не зависящих от обыкновенных дифференциальных уравнений (5.141) и (5.142) для определения коэффициентов b_j . Эти две системы решаются маршевым образом по времени, чтобы предоставить значения $a_j(t)$ и $b_j(t)$, подставляемые затем в выражение (5.138), обеспечивая тем самым численное решение $T(x, t)$.

Однако какой бы маршевый алгоритм ни был использован при последовательном определении во времени коэффициентов a_j и b_j , на каждом шаге по времени необходимо проводить начальную факторизацию и матричное умножение. Если учесть, что данная задача линейная и что достаточно точные решения могут быть построены при сравнительно малом числе членов в выражении приближенного решения (5.136), добавочное время исполнения алгоритма, связанное со взаимосвязанностью уравнений, не является чрезмерно большим.

Первоначальные значения a_j^0 и b_j^0 получаются за счет подгонки приближенного решения (5.136) к начальному решению (5.134), т. е.

$$b_0 = \frac{11}{6}, \quad a_j = 2 \int_0^1 \bar{T}(x, 0) \sin(2j\pi x) dx, \quad b_j = 2 \int_0^1 \bar{T}(x, 0) \cos(2j\pi x) dx. \quad (5.143)$$

Численное решение данной задачи следует построить в задаче 5.17.

Имеется возможность воспользоваться альтернативной процедурой, называемой тау-методом и тесно связанной с методом Галёркина. При использовании тау-метода весовые функции подбираются так, чтобы они соответствовали аппроксимирующим функциям в выражении (5.136), т. е.

$$\begin{aligned} W_{m(x)} &= \sin[m(2\pi x)], & 1 \leq m \leq J-1, \\ W_{m(x)} &= \cos[m(2\pi x)], & 1 \leq m \leq J. \end{aligned} \quad (5.144)$$

Подстановка (5.136) в уравнение (5.121) и расчет согласно (5.5) на основе формул (5.144) приводит к следующей системе